

Als Anwendungsbeispiel wählen wir das XXZ-Modell:

$$H = \sum_{i=1}^L H^{(i)}; \quad H^{(i)} = \frac{J_x}{2} (S_i^+ S_{i+1}^- + S_i^- S_{i+1}^+) + J_z (S_i^z S_{i+1}^z)$$

$$\text{mit } S_i^+ = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad S_i^- = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad S_i^z = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

und periodischen Randbedingungen:  $\tilde{S}_{L+1} = \tilde{S}_1$

Basis des Hilbert-Raums sind  $|S_i\rangle \in \{|T\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}; |L\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\}$

Mit  $S^+ = S^x + iS^y, \quad S^- = S^x - iS^y$  gilt:

$$H = \frac{J_x}{2} \sum_{i=1}^L (S_i^+ S_{i+1}^- + S_i^- S_{i+1}^+) + J_z \sum_{i=1}^L (S_i^z S_{i+1}^z)$$

Für 2 Teilchen mit offenen Randbed.  $H_{12} =$

| $TT$    | $T\downarrow$ | $\downarrow T$ | $\downarrow\downarrow$ |
|---------|---------------|----------------|------------------------|
| $J_z/4$ | 0             | 0              | 0                      |
| 0       | $-J_z/4$      | $J_x/2$        | 0                      |
| 0       | $J_x/2$       | $-J_z/4$       | 0                      |
| 0       | 0             | 0              | $J_z/4$                |

Damit ergeben sich für Eigenvektoren und Eigenwerte des 2-Spin-Systems:

| $\vec{S}^2$ | $S^z$ | EV   | EW               |
|-------------|-------|--|------------------|
| 1           | 1     | $ TT\rangle$   | $J_z/4$          |
| 1           | -1    | $ LL\rangle$   | $J_z/4$          |
| 1           | 0     | $\frac{1}{\sqrt{2}}( T\downarrow\rangle +  \downarrow T\rangle)$ | $J_x/2 - J_z/4$  |
| 0           | 0     | $\frac{1}{\sqrt{2}}( T\downarrow\rangle -  \downarrow T\rangle)$ | $-J_x/2 - J_z/4$ |

(\*)

Wir führen noch einige Bezeichnungen ein:

Konfiguration  $w = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{2m})$

Gewicht einer Konfiguration

$$\Omega(w) = \langle \vec{v}_1 | e^{-\Delta T H} | \vec{v}_{2m} \rangle \langle \vec{v}_{2m} | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_{2m-1} \rangle \dots \\ \langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H} | \vec{v}_2 \rangle \langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_1 \rangle$$

Damit gilt:  $Z = \sum_w \Omega(w)$

Die Matrixelemente in  $\Omega(w)$  faktorieren:

$$\langle \vec{v}_{\tau+1} | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_\tau \rangle = \prod_{i=1}^{L/2} \langle v_{2i,\tau+1} | v_{2i+1,\tau+1} | e^{-\Delta T H^{(2,i)}} | v_{2i,\tau} | v_{2i+1,\tau} \rangle$$

Damit ist die Berechnung der Gewichte auf das 2-Platz-Problem zurückgeführt. Z.B. erhalten wir mit  $\star$ :

$$\begin{aligned} & \langle \downarrow T | e^{-\Delta T H_2} | T \downarrow \rangle \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \langle \downarrow T | e^{-\Delta T H_2} \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow T \downarrow) - \downarrow \downarrow T \right] + \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow T \downarrow) + \downarrow \downarrow T \right] \rangle \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \langle \downarrow T | \left[ e^{-\Delta T (-J_z/4 - J_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow T \downarrow) - \downarrow \downarrow T \right] \\ & \quad + e^{-\Delta T (-J_z/4 + J_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow T \downarrow) + \downarrow \downarrow T \right] \rangle \\ &= -e^{\Delta T J_z/4} \sinh \left( \frac{\Delta T J_x}{2} \right) \end{aligned}$$

Analog erhält man für die Plaketten:

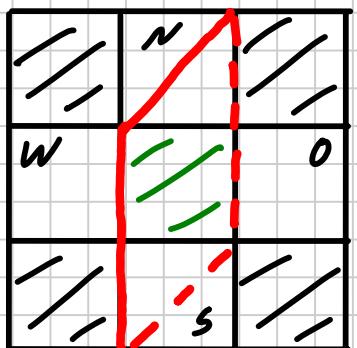
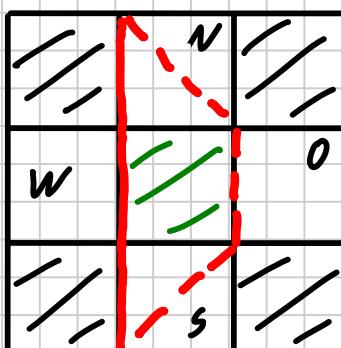
|                                     |                                     |   |
|-------------------------------------|-------------------------------------|---|
| <input type="checkbox"/>            | <input checked="" type="checkbox"/> | $e^{-\Delta T J_z/4}$                       |
| <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>            | $e^{\Delta T J_z/4} \cosh(\Delta T J_x/2)$  |
| <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | $-e^{\Delta T J_z/4} \sinh(\Delta T J_x/2)$ |

Beachte: negative Gewichte würden i. A. zu einem Vorzeichenproblem führen. Bei nächst-Nachbar-Hüpfen auf bipartiten Gittern ist die Anzahl der Diagonalplaketten jedoch in jeder Konfiguration gerade, das Vorzeichen also irrelevant.

## Weltlinien - Algorithmus

(i) initialisiere Weltlinien (z. B. senkrecht) für gewünschtes  $L, S_z$

(ii) Wähle schattierte Plakette, schlage Update vor (möglich, falls schatt. Plakette AF, stationär):



(iii) Berechne Verhältnis der Gewichte aus 4 umgebenden weißen Plaketten für  $w_{alt}, w_{neu}$ :

$$r = \frac{\Omega(w_{neu})}{\Omega(w_{alt})} = \frac{(\boxed{w} \cdot \square \cdot \boxed{s} \cdot \boxed{w})_{neu}}{(\boxed{w} \cdot \square \cdot \boxed{s} \cdot \boxed{w})_{alt}}$$

Akzeptiere Update mit  $w'$   $p = \frac{r}{1+r}$  (heat bath)

(Alternative: Metropolis -  $p = \min\{r, 1\}$ )

$$\text{Berechnung von Observablen } \langle O \rangle = \frac{\text{Sp}[e^{-\beta H} O]}{\text{Sp}[e^{-\beta H}]}$$

Für Observablen, die lokal in der imaginären Zeit sind, kann man schreiben:  $\langle O \rangle = \frac{\sum_w S(w) O(w)}{\sum_w Q(w)}$

Die Kunst ist es nun, einen Schätzer  $O(w)$  zu bestimmen, der (i) korrekt ist und (ii) möglichst kleine Varianz hat.

### Berechnung der Energie

$$\begin{aligned} \langle H \rangle &= \frac{1}{2} \text{Sp}[(e^{-\Delta T H_1} e^{-\Delta T H_2})^M (H_1 + H_2)] \\ &= \frac{1}{2} \text{Sp}[(e^{-\Delta T H_1} e^{-\Delta T H_2})^{M-1} (e^{-\Delta T H_1} H_1 e^{-\Delta T H_2} \\ &\quad + e^{-\Delta T H_1} e^{-\Delta T H_2} H_2)] \end{aligned}$$

Durch Einschieben von Einheitsoperatoren  $I = \sum_{\vec{v}} |\vec{v}\rangle \langle \vec{v}|$  erhalten wir:

$$\begin{aligned} \langle H \rangle &= \frac{1}{2} \sum_{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_{2M}} \langle \vec{v}_1 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_{2M} \rangle \dots \langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_2 \rangle \langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} H_2 | \vec{v}_1 \rangle \\ &\quad + \langle \vec{v}_1 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_{2M} \rangle \dots \langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H_1} H_1 | \vec{v}_2 \rangle \langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_1 \rangle \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{2} \sum_{\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_{2M}} \langle \vec{v}_1 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_{2M} \rangle \dots \langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_2 \rangle \langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_1 \rangle \\
&\quad \underbrace{\left[ \frac{\langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H_1} H_1 | \vec{v}_2 \rangle}{\langle \vec{v}_3 | e^{-\Delta T H_1} | \vec{v}_2 \rangle} + \frac{\langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} H_2 | \vec{v}_1 \rangle}{\langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_1 \rangle} \right]}_{E(w)} \\
&= \frac{\sum_w \Omega(w) E(w)}{\sum_w \Omega(w)} \equiv \langle E(w) \rangle_w
\end{aligned}$$

Die Matrixelemente lassen sich als Summen über (weisse) Paketten schreiben, z.B.

$$\begin{aligned}
\frac{\langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} H_2 | \vec{v}_1 \rangle}{\langle \vec{v}_2 | e^{-\Delta T H_2} | \vec{v}_1 \rangle} &= \sum_{i=1}^{L/2} \frac{\langle \vec{v}_{2,i,T+1} | \vec{v}_{2,i+1,T+1} | e^{-\Delta T H^{(2,i)}} H^{(2,i)} | \vec{v}_{2,i,T} \rangle}{\langle \vec{v}_{2,i,T+1} | \vec{v}_{2,i+1,T+1} | e^{-\Delta T H^{(2,i)}} | \vec{v}_{2,i,T} \rangle} \\
&= \sum_{i=1}^{L/2} -\frac{\partial}{\partial \Delta T} \ln \underbrace{\left[ \langle \vec{v}_{2,i,T+1} | \vec{v}_{2,i+1,T+1} | e^{-\Delta T H^{(2,i)}} | \vec{v}_{2,i,T} \rangle \right]}_w
\end{aligned}$$

Zuerst berechnen wir das neue Matrixelement direkt  
(d.h. gemäß erster Zeile) für  $\boxed{\square}$ :

$$\begin{aligned}
&\langle \downarrow \uparrow | e^{-\Delta T H_2} H_2 | \uparrow \downarrow \rangle \\
&= \frac{1}{\sqrt{2}} \langle \downarrow \uparrow | e^{-\Delta T H_2} H_2 \left[ \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \uparrow \downarrow \downarrow) - \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow) + \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \uparrow \downarrow \uparrow) + \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow) \right] \rangle \\
&= \frac{1}{\sqrt{2}} \langle \downarrow \uparrow | \left[ e^{-\Delta T (-\gamma_z/4 - \gamma_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \uparrow \downarrow \downarrow) - e^{-\Delta T (-\gamma_z/4 - \gamma_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow) \right. \\
&\quad \left. + e^{-\Delta T (-\gamma_z/4 + \gamma_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \uparrow \downarrow \uparrow) + e^{-\Delta T (-\gamma_z/4 + \gamma_x/2)} \frac{1}{\sqrt{2}} (\uparrow \downarrow \uparrow \downarrow) \right] \rangle \\
&= -e^{\Delta T \gamma_z/4} \left[ \sinh \left( \frac{\Delta T \gamma_x}{2} \right) \left( -\frac{\gamma_z}{4} \right) + \cosh \left( \frac{\Delta T \gamma_x}{2} \right) \left( -\frac{\gamma_z}{2} \right) \right]
\end{aligned}$$

Allerdings ist es praktischer, die logarithmische Ableitung für die Berechnung des Quotienten zu benutzen:

| $\omega$  | $E_{loc} = -\frac{\partial}{\partial \Delta T} \ln[\omega]$        |
|---|--|
| $e^{-\Delta T \beta_2/4}$                             | $\beta_2/4$  |
| $e^{\Delta T \beta_2/4} \cosh(\Delta T \beta_x/2)$    | $-\beta_2/4 - \frac{\beta_x}{2} \tanh(\Delta T \frac{\beta_x}{2})$ |
| $(He)^{\Delta T \beta_2/4} \sinh(\Delta T \beta_x/2)$ | $-\beta_2/4 - \frac{\beta_x}{2} \coth(\Delta T \frac{\beta_x}{2})$ |

Insgesamt erhalten wir den Erwartungswert der Energie für ein Sample (eine Konfiguration  $\omega$ ) als Summe über die Plaketten in den unteren beiden Reihen:

$$\langle H \rangle_{\omega, \text{einzel}} = \sum_{\substack{\text{Plakette } p \text{ mit} \\ \text{Zeiten } T_1, T_2 \\ \text{bzw. } T_2, T_3}} E_{loc}(p)$$

Um die Varianz zu reduzieren, dürfen wir wegen der Äquivalenz der imaginären Zeiten über alle Plaketten summieren. Für  $N$  Messungen (z.B. nach jeweils einem vollen Sweep, bei dem alle schwarzen Plaketten betrachtet wurden) erhalten wir:

$$\langle H \rangle = \frac{1}{N} \sum_{s=1}^N \frac{1}{M} \sum_{\substack{\text{alle} \\ \text{Plaketten } p}} E_{loc}(p, s)$$

NN-Spinkorrelation:  $\langle \sigma_i^z \sigma_{i+1}^z \rangle = \frac{1}{N} \sum_s \frac{1}{M} \sum_p C_{loc}(p, s)$  mit

$$C_{loc} = 1 \quad \text{für } p = \boxed{\phantom{0}} \quad \boxed{\phantom{0}}$$

$$C_{loc} = -1 \quad \text{sonst}$$